**UFSC – UNIVERSIDADE FEDERAL DE SANTA CATARINA
EEL - GRADUAÇÃO EM ENGENHARIA ELÉTRICA
INEP - INSTITUTO DE ELETRÔNICA DE POTÊNCIA**

Comando de um Conversor Buck para Medição de Indutâncias

Tema:

Controle e comando digital de um conversor buck para medição de indutâncias.

Objetivo:

Estudar técnicas de comando e controle digital de um conversor buck que possui a finalidade de medir indutâncias, usando microcontrolador PIC.

Contribuições:

Algoritmos de comando e controle do conversor usando microcontrolador PIC, verificação inicial e proteção do sistema, comunicação com display e interface com usuário, implementação de um protótipo e resultados experimentais.

Estágio de potência:

Fig. 1 - Topologia do conversor a ser estudado.

Fig. 2 - Placa de circuito impresso do conversor implementado.

Fig. 3 - Tensão e corrente em um indutor sob teste.

Comando usando PIC:

Fig. 4 - Tensão de comando gerada no PIC - $F_s \approx 8 \text{ kHz}$ e $D = 0,5$.

Fig. 5 – Tensão de comando gerada no PIC – $F_s \approx 50 \text{ kHz}$ e $D = 0,5$.

Fig. 6 – Tensão de comando gerada no PIC – $F_s \approx 50 \text{ kHz}$ e $D = 0,25$.

Fig. 7 – Tensão de comando gerada no PIC – $F_s \approx 5 \text{ kHz}$ e $D = 0,25$.

Fig. 8 – Tensão de comando gerada no PIC – $F_s \approx 800$ Hz e $D = 0,75$.

Fig. 9 – Tensão de comando gerada no PIC – $F_s \approx 100$ Hz e $D = 93,5$.

Fig. 10 – Tensão de comando gerada no PIC – $F_s \approx 83$ Hz e $D = 0,62$.